



## TÈCNIC/A DE SUPORT A LA RECERCA 150-707-057

### DADES DE LA PLAÇA

|                                |   |                         |
|--------------------------------|---|-------------------------|
| <b>Unitat</b>                  | Enginyeria .Sistemes, Automàtica i Informàtica Industrial                                   |                         |
| <b>Projecte</b>                | “Estrategias distribuidas de control y cooperación persona-robot en entornos asistenciales” |                         |
| <b>Informació del projecte</b> | <a href="http://grins.upc.edu">http://grins.upc.edu</a>                                     |                         |
| <b>Perfil genèric</b>          | Tècnic/a de Grau Mig de Suport a la Recerca   |                         |
| <b>Grup 2</b>                  | <b>Contracte</b> Obra i Servei  |                         |
| <b>Retribució bruta anual</b>  | 27.542,56 €/anuals (per jornada completa)   |                         |
| <b>Jornada</b> 18 h./set.      | <b>Durada prevista:</b> 2 mesos   | <b>Fins:</b> 31/12/2018 |

### DADES DE LA CONVOCATÒRIA

|   |  |                               |
|---|--|-------------------------------|
| <b>Procediment de presentació de candidatures</b> | Les persones interessades haureu d'inscriure-us en el formulari “on line” que trobareu a <a href="https://www.ctt.upc.edu/Beques-i-concursos_117_ca.html">https://www.ctt.upc.edu/Beques-i-concursos_117_ca.html</a> , imprimir el resguard que rebreu a la adreça electrònica que ens hagueu indicat i presentar-lo en un registre públic de la UPC o en una oficina de correus mitjançant el procediment de “correu administratiu”. El resguard d'enviament, en el cas del correu administratiu, ens l'heu d'enviar escanejat a <a href="mailto:concursos.psr@upc.edu">concursos.psr@upc.edu</a> . |                               |
| <b>Composició del tribunal</b>                    | <b>Unitat:</b> Joan Aranda<br><b>UALRS:</b> Lourdes Moreno de Francisco<br><b>Comitè:</b> Per determinar   | <b>Suplent:</b> Alicia Casals |

### CALENDARI

|   |  |
|---|--|
| <b>Termini de presentació de sol·licituds</b> | 22 d'octubre de 2018   |
| <b>Constitució del tribunal</b>               | 24 d'octubre de 2018 a les 10.15 hores a la sala de reunions del CTT, planta soterrani 1 , edifici Vèrtex  |
| <b>Convocatòria a la prova i/o entrevista</b> | En cas de que el tribunal acordi realitzar proves i/o entrevistes aquestes es realitzaran el dia 29 d'octubre de 2018.<br>La comunicació dels candidats/de les candidates preseleccionats/seleccionades, el lloc i l'hora de realització es comunicarà mitjançant aquesta mateixa web. |

### RESULTAT FINAL

## TÈCNIC/A DE SUPORT A LA RECERCA 150-707-057

### Requisits:

- Titulació universitària de grau mitjà; Diplomatura (antiga titulació), Grau Universitari (nova titulació).

### Descripció del lloc de treball:

#### Missió:

- Desenvolupar les estratègies de control de robots per assistència a persones amb necessitats especials i basat en la percepció de la seva intenció i el seu propi estat (grau d'assistència requerida).

#### Funcions a desenvolupar:

- Desenvolupar els algorismes de planificació de trajectòries i tasques.
- Desenvolupar les estratègies de control de robots basades en la interacció amb persones.
- Mantenir la plataforma robòtica del projecte.

### Perfil Específic

**Especialitat:** Enginyeria Informàtica i/o Industrial

**Subespecialitat:**

#### Coneixements:

- Aprenentatge automàtic.
- Mecatrònica (sensors, actuadors, ...).
- Firmware de control.
- Català, castellà i angles parlats, llegits i escrits.

#### Es valorarà:

- Màster en Automàtica / Robòtica o Intel·ligència Artificial

#### Competències Tècniques:

- Llibreries i programes tipus Open CV i Solidworks.
- Coneixements de l'entorn ROS.

---

#### Valoració del currículum vitae:

- |                               |           |
|-------------------------------|-----------|
| - Coneixements                | màxim 3.5 |
| - Competències tècniques      | màxim 2   |
| - Competències organitzatives | màxim 0.5 |
| - Experiència professional    | màxim 4   |

### Competències Organitzatives:

- Capacitat de treball en equip.
- Aprenentatge autònom.

### Experiència en:

- Programació en C++ i Matlab.
- Desenvolupament de sistemes basats en microcontroladors i sistemes encastats.
- Control de robots i dispositius.
- Manteniment de sistemes robòtics.
- Disseny i implementació de sistemes basats en Arduino i/o Raspberry.
- Gestió de compres de material de laboratori i equips.

### Etapes de la carrera professional

(s'indica amb una creu l'opció seleccionada)

|                                     |                                  |
|-------------------------------------|----------------------------------|
| <input checked="" type="checkbox"/> | Sense experiència prèvia         |
| <input type="checkbox"/>            | Etapa primerenca menys de 4 anys |
| <input type="checkbox"/>            | Experiència entre 4 i 10 anys    |
| <input type="checkbox"/>            | Experiència de més de 10 anys    |

### Perfil de recerca

(s'indica amb una creu l'opció seleccionada)

|                                     |                        |
|-------------------------------------|------------------------|
| <input checked="" type="checkbox"/> | Primera etapa          |
| <input type="checkbox"/>            | Professional reconegut |
| <input type="checkbox"/>            | Professional establert |
| <input type="checkbox"/>            | Líder de projectes     |