



TÈCNIC/A DE SUPORT A LA RECERCA 150-707-056

DADES DE LA PLAÇA

Unitat	Enginyeria Sistemes, Automàtica i Informàtica Industrial	
Projecte	“Estrategias distribuidas de control y cooperación persona-robot en entornos asistenciales”	
Informació del projecte	http://grins.upc.edu	
Perfil genèric	Tècnic/a de Grau Mig de Suport a la Recerca	
Grup 2	Contracte Obra i Servei	
Retribució bruta anual	27.542,56 €/anuals (per jornada completa)	
Jornada 18 h./set.	Durada prevista: 2 mesos	Fins: 31/12/2018

DADES DE LA CONVOCATÒRIA

Procediment de presentació de candidatures	Les persones interessades haureu d'inscriure-us en el formulari “on line” que trobareu a https://www.ctt.upc.edu/Beques-i-concursos_117_ca.html , imprimir el resguard que rebreu a la adreça electrònica que ens hagueu indicat i presentar-lo en un registre públic de la UPC o en una oficina de correus mitjançant el procediment de “correu administratiu”. El resguard d'enviament, en el cas del correu administratiu, ens l'heu d'enviar escanejat a concursos.psr@upc.edu .	
Composició del tribunal	Unitat: Joan Aranda UALRS: Lourdes Moreno de Francisco Comitè: Per determinar	Suplent: Alicia Casals

CALENDARI

Termini de presentació de sol·licituds	22 d'octubre de 2018
Constitució del tribunal	24 d'octubre de 2018 a les 10.00 hores a la sala de reunions del CTT, planta soterrani 1, edifici Vèrtex
Convocatòria a la prova i/o entrevista	En cas de que el tribunal acordi realitzar proves i/o entrevistes aquestes es realitzaran el dia 29 d'octubre de 2018. La comunicació dels candidats/de les candidates preseleccionats/preseleccionades, el lloc i l'hora de realització es comunicarà mitjançant aquesta mateixa web.

RESULTAT FINAL

TÈCNIC/A DE SUPORT A LA RECERCA 150-707-056

Requisits:

- Titulació universitària de grau mitjà; Diplomatura (antiga titulació), Grau Universitari (nova titulació).

Descripció del lloc de treball:

Missió:

- Desenvolupar els algorismes de visió per computador i d'interpretació perceptiva de l'entorn de treball i de l'usuari.

Funcions a desenvolupar:

- Desenvolupar els algorismes de percepció de l'activitat humana mitjançant visió i altre informació sensorial
- Realitzar el desenvolupament d'interfícies per adaptar dispositius o elements de control a un sistema robotitzat
- Dissenyar les estratègies d'aprenentatge.

Perfil Específic

Especialitat: Informàtica i/o enginyeria Industrial

Subespecialitat:

Coneixements:

- Aprenentatge automàtic.
- Tècniques de Visió per computador en 3 D.
- Català, castellà i angles parlats, llegits i escrits.

Es valorarà:

- Màster en Automàtica / Robòtica o Intel·ligència Artificial.

Competències Tècniques:

- Llibreries i programes tipus Open CV
- Entorn ROS

Valoració del currículum vitae:

- | | |
|-------------------------------|-----------|
| - Coneixements | màxim 3.5 |
| - Competències tècniques | màxim 2 |
| - Competències organitzatives | màxim 0.5 |
| - Experiència professional | màxim 4 |

Competències Organitzatives:

- Capacitat de treball en equip.
- Aprenentatge autònom.

Experiència en:

- Programació en C++ i MatLab
- Desenvolupament de sistemes basats en microcontroladors i sistemes encastats
- Desenvolupament d'aplicacions de visió per computador
- Disseny i implementació de sistemes basats en Arduino i/o Raspberry
- Comunicació entre equips informàtics
- gestió de compres de material de laboratori i equips

Etapes de la carrera professional

(s'indica amb una creu l'opció seleccionada)

<input checked="" type="checkbox"/>	Sense experiència prèvia
<input type="checkbox"/>	Etapas primerenques menys de 4 anys
<input type="checkbox"/>	Experiència entre 4 i 10 anys
<input type="checkbox"/>	Experiència de més de 10 anys

Perfil de recerca

(s'indica amb una creu l'opció seleccionada)

<input checked="" type="checkbox"/>	Primera etapa
<input type="checkbox"/>	Professional reconegut
<input type="checkbox"/>	Professional establert
<input type="checkbox"/>	Líder de projectes